

產品內容



參考資訊

詳細關於如何配置及操作 PM-3000 系列智能電錶,請參考使用手冊 第3章 "啟用 ECAT-261x 模組"。注意: ECAT-2610-DW 僅支援 PM-3033、PM-3133、PM-3114、PM-3112 系列智能電錶。這裡將 使用 PM-3133 為範例說明。

• 相關文件及軟體:

http://ftp.icpdas.com/pub/cd/fieldbus_cd/ethercat/slave/ecat-2000/

• PM-3033/3133/3114/3112 系列產品網頁 (選購品):

https://www.icpdas.com/root/product/solutions/intelligence_power_ meter/intelligence_power_meter.html



模組上電及加入至 EtherCAT 網路



注意:建議使用獨立網卡,請勿連接至外部網路上以免造成網路 風暴

確認模組上燈號顯示是否正常



2 連接 Power Meter

準備項目

☑ PM-3133 系列智能電錶 (選購品)

<u>連接 PM-3133 智能電錶到 ECAT-2610-DW</u>

1) 設定 PM-3133 的 Modbus RTU Address · Baud Rate 及 Wiring Mode 來符合 ECAT-2610-DW 的配置數據檔,如下:

● 設定 DIP Switch 1 ~ 6 為 ON, ON,
OFF, OFF, OFF, OFF · 表示 Modbus
Address 設定為 4 · 如右圖所示。

	Node-ID						Baud Wiring Rate Mode			
	Г 1	2	3	4	5	6	Г 7	1 8	Г 9	1 10
ſ	° H									
	1		2		5	6				

❷ 設定 DIP Switch 7~8 為 ON, ON[,]表 示 Baud Rate 設定為 115200 · 如右圖 所示 [。]

=		Node-ID						ud	Wiring Mode
<u></u>	Г 1	2	3	4	5	6	Г 7	1 8	П 9 10
ſ	Ô			9			A	A	ДД
I	1	2	2	4	5	6	7	8	0 10

❸ 設定 DIP Switch 9 ~ 10 為 OFF, ON 表示 Wiring Mode 設定為 3P3W-3CT · 如右圖所示。



2) 檢查電流輸入接線端子後連接 CT · 然後選擇 CT Chip。

3) 將 PM-3133 上的 RS-485 bus 連接到 ECAT-2610-DW 上的 COM2 (RS-485 bus)。

4) 提供電源到 PM-3133 (使用電源 +12~+48 Vpc)。



注意:更多更詳細關於 PM-3133 系列智能電錶的硬體配置、CT 安裝、電源供應及接線注意,請參考至 PM-3133 的快速入門指 南 (Quick Start) 或 使用手冊 (User Manual),下載位置如下: (<u>http://ftp.icpdas.com/pub/cd/powermeter/pm-3133/quickstartguide/</u>

http://ftp.icpdas.com/pub/cd/powermeter/pm-3133/user'smanual/)



<u>ESI 檔案</u>



至官方網站下載最新版本的 ESI 檔案 (ICPDAS ECAT-2610DW.xml) <u>http://ftp.icpdas.com/pub/cd/fieldbus_cd/ethercat/slave/ecat-2000/software/</u>

安裝 ESI 檔案

複製 "ICPDAS ECAT-2610DW.xml" 檔案至 EtherCAT Master 工具的資 料夾,如下位置:

軟體名稱	預設路徑			
Beckhoff EtherCAT Configuration	C:\EtherCAT Configurator\EtherCAT			
Beckhoff TwinCAT 3.X	C:\TwinCAT\3.x\Config\lo\EtherCAT			
Beckhoff TwinCAT 2.X	<u>C:\TwinCAT\Io\EtherCAT</u>			

使用 EtherCAT Master 軟體(以 Beckhoff TwinCAT 2.X 為例)來操作

連結 ECAT-2610-DW 模組至 EtherCAT, 連接時系統必需在安全、斷電的 狀態。開啟模組電源並打開 TwinCAT System Manager(Config mode), 開 始掃描裝置後,如下所示。







1) 在 TwinCAT System Manager 左側欄位視窗中,單擊您想要設定的 EtherCAT BOX 後,開啟樹狀分支,再單擊 **PM Inputs Channel 1** 來查 看模組狀態 (如下圖)。



2) 在右側視窗,檢查 "2610SYS" 項目顯示 0xA0000000 代表 ECAT-2610DW 模組正常運作中。

